

1. Л о б р и К. Динамические полисистемы и теория управления // Новое в зарубежной науке. Математика. М., 1979. Вып. 14. С.134-173.

2. Г о д б и й о н К. Дифференциальная геометрия и аналитическая механика. М.: Мир, 1973. 188 с.

УДК 514.75

О СВЯЗИ ЛИНЕЙЧАТЫХ КОМПЛЕКСОВ С КОМПЛЕКСАМИ КОНИК В АФФИННОМ ПРОСТРАНСТВЕ

Н.В.А м и ш е в а

(Кемеровский государственный университет)

В аффинном пространстве рассматривается линейчатый комплекс и находится ассоциированный с ним комплекс коник. Устанавливается связь между этими комплексами.

§ I. Канонизация репера линейчатого комплекса.

Деривационные формулы произвольного репера $\{\bar{c}, \bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$ аффинного пространства имеют вид:

$$d\bar{c} = \omega^i \bar{e}_i, \quad d\bar{e}_i = \omega_i^j \bar{e}_j,$$

причем удовлетворяются уравнения структуры:

$$d\omega^i = \omega^k \wedge \omega_k^i, \quad d\omega_i^k = \omega_i^j \wedge \omega_j^k.$$

Если начало A репера поместить на луч линейчатого комплекса, вектор \bar{e}_3 направить по лучу, а вектор \bar{e}_2 - параллельно касательной плоскости цилиндра комплекса, то дифференциальные уравнения линейчатого комплекса примут вид:

$$\omega^1 = \beta \omega_3^1 + \gamma \omega_3^2, \quad (I)$$

$$\omega_2^1 = \lambda_{21}^1 \omega^2 + \lambda_{22}^1 \omega_3^1 + \lambda_{23}^1 \omega_3^2. \quad (2)$$

На луче комплекса имеется инвариантная точка - центр луча, т.е. собственная точка прикосновения основного цилиндрида [1]. Основным цилиндридом называют цилиндриод, направляющая плос-

кость которого параллельна касательной плоскости цилиндра комплекса. В выбранном репере основной цилиндриод определяется уравнениями:

$$\omega_3^1 = 0, \quad \omega_2^1 = 0, \quad (3)$$

а радиус-вектор центра луча комплекса имеет вид:

$$\overline{OM} = \overline{OA} + \frac{\lambda_{23}^1 + \lambda_{21}^1 \beta}{\lambda_{21}^1 (1 - \beta)} \bar{e}_3, \quad (4)$$

где O - начало неподвижной системы координат и $\overline{OA} = \bar{c}$.

Если начало репера совместить с центром луча комплекса, то будем иметь:

$$\lambda_{23}^1 = -\lambda_{21}^1 \beta, \quad (5)$$

$$\lambda_{21}^1 \neq 0. \quad (6)$$

Форма ω^3 становится главной:

$$\omega^3 = \lambda_{01}^3 \omega^2 + \lambda_{02}^3 \omega_3^1 + \lambda_{03}^3 \omega_3^2. \quad (7)$$

Аффинный центр луча (точка A) и касательная плоскость к цилиндру комплекса $L_2 = \{\bar{e}_2, \bar{e}_3\}$ задают неголомомную поверхность \tilde{V} , аффинная нормаль которой в построенном репере параллельна вектору $\gamma \bar{e}_1 + \beta \bar{e}_2 + (\lambda_{03}^3 + \beta \lambda_{01}^3) \bar{e}_3$. Направив вектор \bar{e}_1 параллельно аффинной нормали, получим соотношения:

$$\beta = 0, \quad \lambda_{03}^3 = 0, \quad \gamma \neq 0. \quad (8)$$

При этом условия (5) примут вид:

$$\lambda_{23}^1 = 0. \quad (9)$$

При фиксации вектора \bar{e}_1 формы ω_1^2 и ω_3^1 стали главными. Их разложение по базисным запишем в виде:

$$\omega_1^2 = \lambda_{11}^2 \omega^2 + \lambda_{12}^2 \omega_3^1 + \lambda_{13}^2 \omega_3^2, \quad \omega_3^1 = \lambda_{11}^3 \omega^2 + \lambda_{12}^3 \omega_3^1 + \lambda_{13}^3 \omega_3^2. \quad (10)$$

С учетом соотношений (8) уравнение (I) принимает вид:

$$\omega^1 = \gamma \omega_3^2. \quad (II)$$

Замыкание уравнения (II) приводит к следующему квадратичному уравнению:

$$\{d\gamma + \gamma \lambda_{13}^2 \omega_3^1 + \gamma (\omega_3^2 - \omega_2^2 + \omega_1^1)\} \wedge \omega_3^2 + (\lambda_{22}^1 + \lambda_{01}^3 + \gamma \lambda_{11}^2) \omega_3^1 \wedge \omega^2 = 0,$$

откуда следует конечное соотношение

$$\lambda_{22}^1 + \lambda_{01}^3 + \gamma \lambda_n^2 = 0 \quad (I2)$$

и уравнение Пфаффа:

$$d\gamma + \gamma \lambda_{13}^2 \omega_3^1 + \gamma (\omega_3^3 - \omega_2^2 + \omega_1^1) = \xi \omega_3^2 \quad (I3)$$

Замыкание уравнений (2), (7), (I0) и (I3) приводит к следующей системе квадратичных уравнений:

$$\begin{aligned} & \{d\lambda_{21}^1 + \lambda_{21}^1 (\omega_1^1 - 2\omega_2^2) + (\lambda_{21}^1 \lambda_{11}^2 \gamma - \lambda_{21}^1 \lambda_{01}^3 + \lambda_{22}^1 \lambda_{21}^1) \omega_3^2\} \wedge \omega^2 + \\ & + \{d\lambda_{22}^1 + \lambda_{22}^1 (\omega_3^3 - \omega_2^2) + (\lambda_{21}^1 \lambda_{12}^2 \gamma - \lambda_{21}^1 \lambda_{02}^3 + \lambda_{22}^1 \lambda_{22}^1 - 1) \omega_3^2\} \wedge \omega_3^1 = 0, \\ & \{d\lambda_{01}^3 + (1 - \gamma \lambda_n^3 + \lambda_{02}^3 \lambda_{21}^1) \omega_3^2 + \lambda_{01}^3 (\omega_3^3 + \gamma \lambda_{11}^2 \omega_3^2 - \omega^2 - \lambda_{01}^3 \omega_3^2)\} \wedge \omega^2 + \\ & + \{d\lambda_{02}^3 + (\lambda_{01}^3 \gamma - \gamma \lambda_{12}^2 - \lambda_{01}^3 \lambda_{02}^3 + \lambda_{02}^3 \lambda_{22}^1) \omega_3^2 + \lambda_{02}^3 (2\omega_3^3 - \omega_1^1)\} \wedge \omega_3^1 = 0, \\ & \{d\lambda_{11}^2 - \lambda_{11}^2 \omega_1^1 + (\lambda_{11}^3 + \lambda_{11}^2 \lambda_{11}^2 \gamma - \lambda_{11}^2 \lambda_{01}^3 + \lambda_{12}^2 \lambda_{21}^1) \omega_3^2 + \lambda_{13}^2 \lambda_{11}^2 \omega_3^1\} \wedge \omega^2 + \\ & + \{d\lambda_{12}^2 + \lambda_{12}^2 (\omega_2^2 + \omega_3^3 - 2\omega_1^1) + (\lambda_{12}^3 + \lambda_{11}^2 \lambda_{12}^2 \gamma - \lambda_{02}^3 \lambda_{11}^2 + \lambda_{12}^2 \lambda_{22}^1 - \\ & - \lambda_{13}^2 \lambda_{13}^2) \omega_3^2\} \wedge \omega_3^1 + \{d\lambda_{13}^2 + \lambda_{13}^2 (\omega_3^3 - 2\omega_2^2 - \omega_1^1)\} \wedge \omega_3^2 = 0, \\ & \{d\lambda_{11}^3 + \lambda_{11}^3 (\omega_3^3 - \omega_1^1 - \omega_2^2) + \lambda_{11}^3 \omega_2^2 + (\lambda_{11}^3 \lambda_{11}^2 \gamma - \lambda_{11}^3 \lambda_{01}^3) \omega_3^2 + \lambda_{13}^3 \lambda_{11}^2 \omega_3^1\} \wedge \omega^2 + \\ & + \{d\lambda_{12}^3 + 2\lambda_{12}^3 (\omega_3^3 - \omega_1^1) + \lambda_{12}^3 \omega_2^2 + (\lambda_{11}^3 \lambda_{12}^2 \gamma - \lambda_{11}^3 \lambda_{02}^3 - \lambda_{13}^3 \lambda_{13}^2) \omega_3^2\} \wedge \omega_3^1 + \\ & + \{d\lambda_{13}^3 + \lambda_{13}^3 (2\omega_3^3 - \omega_2^2 - \omega_1^1) - \lambda_{12}^3 \omega_2^1\} \wedge \omega_3^2 = 0, \\ & \{d\xi + \xi (2\omega_3^3 - 2\omega_2^2 + \omega_1^1) + 2\xi \lambda_{13}^2 \omega_3^1 + 2\gamma \lambda_{13}^2 \omega_2^1 + 2\gamma \omega_3^2\} \wedge \omega_3^2 + \\ & + \{-\gamma d\lambda_{13}^2 + 2\lambda_{12}^2 \omega_2^1 + (\gamma \lambda_{13}^3 - \gamma \lambda_{12}^3 - \xi \lambda_{11}^2 - 2\gamma \lambda_{11}^2 \lambda_{22}^1) \omega_3^2\} \wedge \omega_3^1 = 0 \end{aligned} \quad (I4)$$

§ 2. Комплекс коник, ассоциированный с линейчатым комплексом

С каждой неголомомной поверхностью ассоциируется конус Малюса, который является геометрическим местом касательных к линиям, при движении вдоль которых аффинная нормаль описывает торс [2]. Для неголомомной поверхности \bar{V} , определяемой точкой A и плоскостью $l_2 = \{\bar{e}_2, \bar{e}_3\}$, конус Малюса в построенном репере

находится из равенства $(\bar{e}_1, d\bar{A}, d\bar{e}_1) = 0$ при условии $\frac{\omega^1}{x^1} = \frac{\omega^2}{x^2} = \frac{\omega^3}{x^3}$, что дает следующее уравнение:

$$a_{22} (x^2)^2 + 2a_{12} x^1 x^2 + 2a_{13} x^1 x^3 + 2a_{23} x^2 x^3 + a_{33} (x^3)^2 = 0, \quad (I5)$$

$$\text{где } \begin{cases} a_{22} = \lambda_{11}^3 - \frac{\lambda_{12}^3 \lambda_{01}^3}{\lambda_{02}^3}, & a_{33} = -\frac{\lambda_{12}^2}{\lambda_{02}^3}, & 2a_{12} = \frac{\lambda_{13}^3}{\gamma}, \\ 2a_{13} = \frac{\lambda_{13}^3}{\gamma}, & 2a_{23} = \frac{\lambda_{12}^3}{\lambda_{02}^3} - \lambda_{11}^2 + \lambda_{01}^3 \frac{\lambda_{12}^2}{\lambda_{02}^3}. \end{cases} \quad (I6)$$

Если $a_{22} a_{33} - a_{23}^2 \neq 0$, то в сечении конуса Малюса плоскостью $x^1 = k$ будет центральная коника, центр которой обозначим C . Цилиндр, направляющей линией которого является пересечение конуса Малюса с плоскостью $x^1 = k$, а образующие параллельны вектору \overline{AC} , пересекает касательную плоскость цилиндра линейчатого комплекса по кривой Q :

$$a_{22} (x^2)^2 + 2a_{23} x^2 x^3 + a_{33} (x^3)^2 = a_{00}, \quad x^1 = 0, \quad (I7)$$

где

$$a_{00} = \frac{k(a_{33} a_{12}^2 + a_{22} a_{13}^2 - 2a_{12} a_{13} a_{23})}{a_{22} a_{33} - a_{23}^2}.$$

Так как в касательной плоскости цилиндра линейчатого комплекса, проходящего через луч комплекса, имеется коника, то мы имеем комплекс коник, ассоциированный с линейчатым комплексом. В каждой плоскости комплекса коник (в нашем случае - касательной плоскости цилиндра линейчатого комплекса) имеются инвариантные прямые - основные прямые [3]. Прямая ℓ является основной, если эта прямая сопряжена относительно коники Q касательной к кривой, вдоль которой прямая ℓ переносится параллельно плоскости коники. Основные прямые в данном случае определяют следующую систему уравнений:

$$\begin{aligned} & x^1 = 0, \\ & \{a_{23} (\lambda_{21}^1 \lambda_{02}^3 - \lambda_{01}^3 \lambda_{22}^1) - \lambda_{22}^1 a_{22}\} (x^2)^2 - (a_{23} - a_{33} \lambda_{01}^3) (x^3)^2 + \\ & + \{a_{33} (\lambda_{21}^1 \lambda_{02}^3 - \lambda_{01}^3 \lambda_{22}^1) - a_{23} (\lambda_{22}^1 + \lambda_{01}^3) - a_{22}\} x^2 x^3 = 0, \end{aligned}$$

где a_{22}, a_{23}, a_{33} определены формулами (I6).

Направив вектор \bar{e}_2 по сопряженному направлению к направлению вектора \bar{e}_3 относительно кривой Q , будем иметь:

$$a_{23} = \frac{\lambda_{12}^3 - \lambda_{02}^3 \lambda_{11}^2 + \lambda_{01}^3 \lambda_{12}^2}{2\lambda_{02}^3} = 0. \quad (18)$$

Форма ω_2^3 становится главной. Ее разложение по базисным записем в виде:

$$\omega_2^3 = \lambda_{21}^3 \omega^2 + \lambda_{22}^3 \omega_3^1 + \lambda_{23}^3 \omega_3^2. \quad (19)$$

Обозначим

$$\bar{m} = \lambda_{12}^2 \bar{e}_2 + \lambda_{12}^3 \bar{e}_3. \quad (20)$$

Так как $\delta \bar{m} = (2\lambda_{11}^1 - \lambda_{12}^3) \bar{m}$, то вектор \bar{m} относительно инвариант. Геометрическая характеристика этого вектора заключается в следующем: вектор \bar{m} параллелен вектору

$$[d\bar{e}_1 - \omega_1^1 \bar{e}_1] \omega^2 = \omega_3^2 = 0.$$

Дифференциальное уравнение $\omega^2 = 0$ определяет не голономную поверхность V , описываемую точкой A (центром луча линейчатого комплекса) с касательной плоскостью $\{\bar{e}_1, \bar{e}_3\}$. Аффинная нормаль этой поверхности определяется вектором

$$\bar{a} = \lambda_{12}^2 \bar{e}_2 + (\lambda_{01}^3 \lambda_{12}^2 - \lambda_{02}^3 \lambda_{11}^2) \bar{e}_3 \quad (21)$$

и является касательной к линии Γ_2^1 , заданной системой уравнений

$$\omega_3^2 = 0, \quad \omega_3^1 = -\frac{\lambda_{11}^2}{\lambda_{12}^2} \omega^2. \quad (22)$$

Т е о р е м а 1. Сумма векторов \bar{m} и \bar{a} определяет направление, сопряженное лучу комплекса относительно коники Q ; разность $\bar{m} - \bar{a}$ параллельна лучу комплекса.

Утверждение теоремы вытекает из формул (18), (20) и (21).

Т е о р е м а 2. Луч линейчатого комплекса является основной прямой комплекса коник тогда и только тогда, когда вектор \bar{m} является касательным к линии Γ_1^1 , сопряженной с линией Γ на не голономной поверхности \bar{V} (\bar{V} определяется точкой A и касательной плоскостью $\{\bar{e}_2, \bar{e}_3\}$).

Д о к а з а т е л ь с т в о. Так как касательная к линии Γ_1^1 параллельна вектору

$$\bar{a}_1 = \lambda_{12}^2 \bar{e}_2 + (\lambda_{01}^3 \lambda_{12}^2 + \lambda_{02}^3 \lambda_{11}^2) \bar{e}_3,$$

то условие параллельности векторов \bar{a}_1 и \bar{m} имеет вид:

$$\lambda_{12}^3 - \lambda_{01}^3 \lambda_{12}^2 - \lambda_{02}^3 \lambda_{11}^2 = 0. \quad (23)$$

Так как коэффициент при $(x^3)^2$ в уравнениях (17), определяющих основные прямые, равен

$$-a_{23} - a_{33} \lambda_{01}^3 = -\frac{\lambda_{12}^3 - \lambda_{11}^2 \lambda_{02}^3 - \lambda_{12}^2 \lambda_{01}^3}{\lambda_{02}^3},$$

то утверждение теоремы вытекает из равенства (23).

Обычным способом из системы квадратичных уравнений (14) находим, что произвол существования данного класса две функции трех аргументов.

Библиографический список

1. Щ е р б а к о в Р.Н. Основной цилиндрический линейчатого комплекса // Математика. Известия вузов. 1962. № 3. С.177-188.
2. Щ е р б а к о в Р.Н., Р а х у л а М.О. К эквивалентности теории не голономного многообразия // Геометр. сб. / Томский ун-т. Томск, 1962. Вып. I. С.82-89.
3. А м и ш е в а Н.В. Комплексы кривых второго порядка в трехмерном эквивалентном пространстве // Геометр. сб. / Томский ун-т. Томск, 1972. Вып.9. С. 187-197.

УДК 513.7; 517.5

ОБОБЩЕННЫЕ АЛГЕБРЫ ГРАССМАНА НА КОМПЛЕКСНЫХ МНОГООБРАЗИЯХ

М.П.Б у р л а к о в

(Чечено-Ингушский государственный университет)

Хорошо известна роль внешней алгебры Грассмана в геометрических исследованиях. Начиная с работ Э.Картана, эта алгебра составляет неотъемлемую часть аппарата современной геометрии. В последние десятилетия возрастает и роль алгебр Клиффорда как собственно в геометрии, так и в ее приложениях. Мы приведем определение внешних квадратичных алгебр, включающих как алгебры Грассмана, так и алгебры Клиффорда, а также ряд других